

## 产品使用说明书

本产品采用双元红外传感器结合先进的数字信号处理技术，具有自动温度补偿功能，其原理是通过检测人体辐射的红外热能而启动主机相应报警。具有受环境影响小、误报率低，安全可靠、安装使用方便等优点。

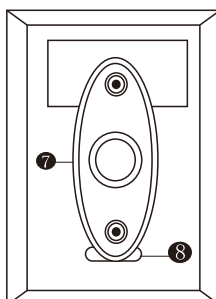
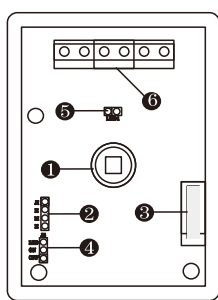
### 功能概述

- 双元红外传感器，灵敏度高。
- 单片机智能数码处理。
- 双通道智能信号处理。
- 抗电磁干扰，误报率极低。
- 三级灵敏度设置。

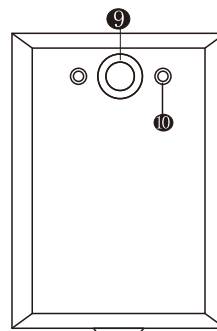
### 内部机构说明

本探测器有两种支架可选择，即对应两种不同的外壳下盖。

- ①红外传感器：用于感应人体辐射的红外信号，请勿用手等触摸其表面，并请保持表面清洁，若其表面有污垢，可用棉花球蘸75%酒精清洁。
- ②灵敏度设置跳针：探测灵敏度共三档，出厂时一般把短路帽插在“H”位置，探测灵敏度最高；短路帽插在“M”位置，探测灵敏度稍低；短路帽插在“L”位置，探测灵敏度最低。建议在满足使用要求的情况下，尽可能将探测灵敏度降低。
- ③防拆开关：工作状态下，若探测器外壳被强行打开，则防拆开关将被触发，发生报警。
- ④指示灯工作方式设置跳针：短路帽插在“ON”位置，则探测器报警时指示灯亮2S后关闭；短路帽插在“OFF”位置，则探测器报警时指示灯不亮。



(外壳下盖1)



(外壳下盖2)

- ⑤指示灯:探测器报警时报警指示灯亮。
- ⑥在线接口:+12V GND 探测器电源输入, +12V为电源正极, GND为负极。ALARM常闭报警输出, 发生报警时触点为开路状态, 待机守候时为闭合状态。TAMPER外壳防拆报警输出, 在外壳被打开或破坏发生报警时触点为开路状态, 待机守候时为闭合状态。
- ⑦万向底座    ⑧易通孔    ⑨支架螺丝孔    ⑩穿线孔

## 安装工艺要求

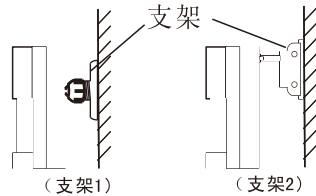
- 1、人体相对于探测器镜片横向运动时红外探测灵敏度最高，而纵向运动灵敏度较差，所以安装时应注意探测器和水平面的夹角和高度，这对防护区域有很大的影响。安装高度约2米与墙面夹角角度约为10-30度左右。
- 2、安装时应避开正对阳光及其他突发光源（例如：汽车车头灯等）的直接照射。
- 3、安装时应避免靠近冷热源和出风口，如冷热出风口、空调出风口、电暖器、冷气机等，避免直对门窗。
- 4、探测器应对所防护的范围应可直视，不能有障碍物。

## 安装方法与使用

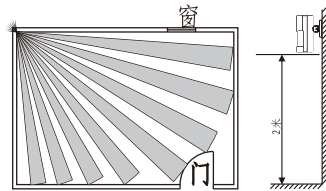
- 1、采用支架1:打开探测器上盖，取下电路板，挖开下盖的易通孔，穿线连接好线路，再将电路板装回，一般采用四芯线或六芯线连接，将报警输出连接至报警主机的报警输入，防拆报警输出连接至报警主机的24小时防区（紧急防区）报警输入。

采用支架2:外壳下盖有预留的穿线孔，直接穿线连接好线路，

- 2、有指示灯的一端朝上，底盖平贴墙面，用双面粘贴或用螺丝固定(底盖已预留有多个孔位)，探测器距离地面2米左右，当探测器需调整左右及角度,可选配支架。



带支架安装示意图



探测敏感区示意图

- 3、参照探测敏感区图，调整万向机座方向以满足覆盖区域达到最佳的探测效果。

- 4、根据防护要求设置适当的探测灵敏度。

- 5、报警主机上电，探测器开始工作。

- 6、模拟演示：探测器通电完毕指示灯停止闪烁后，人在距探测器8~10米横向运动3步（0.75m/S）内应发生报警，即报警指示灯亮，同时启动报警主机报警。

- 7、模拟演示正常说明安装成功，不正常时检查探测角度、探测器安装位置是否正确。

## 技术参数

- 1、探测距离： $\geq 8$ 米；
- 2、探测角度： $130^{\circ} \times 35^{\circ}$
- 3、工作电压：9.6V-13.8V
- 4、待机电流： $\leq 25$ mA
- 5、报警电流： $\leq 10$ mA
- 6、上电封锁时间：60秒